

# 漫反射传感器

带背景抑制功能

## P2KH016

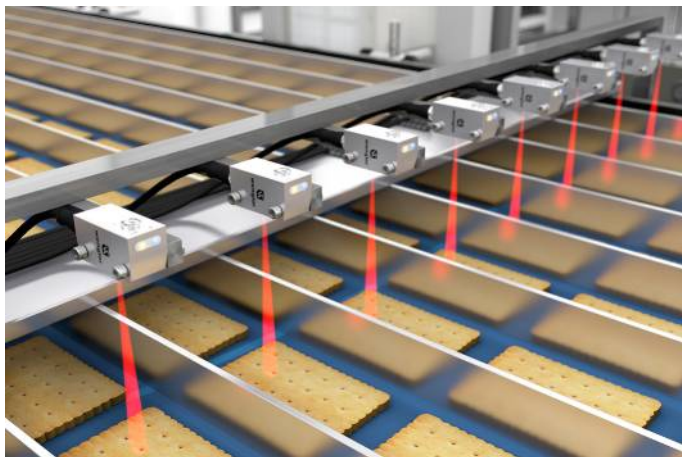
订货号

PNG // smart



- 2 个独立的切换输出端
- 保存数据
- 坚固的不锈钢外壳 (IP69K)
- 高端

带有背景抑制的漫反射传感器依靠红光测角原理工作。它有一个设有数据保存功能的 IO-Link 接口以及扩展的设置诊断选项。借助接口可以设定传感器 (PNP/NPN、常闭触点/常开触点、操作距离、错误输出端) 以及输出切换状态和距离值。通过两个独立的切换输出端可以检查最小值最大值, 例如距离或充填和堆放高度的最小值最大值。V4A (1.4404/316L) 材质的坚固不锈钢外壳能耐受润滑油、冷却润滑剂和清洗剂。

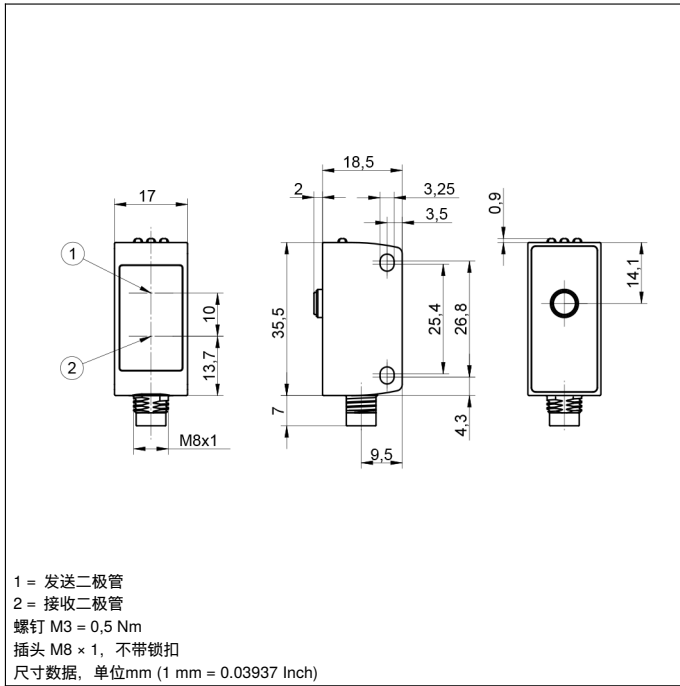


### 技术数据

光学数据	
探测范围	200 mm
设置范围	30...200 mm
切换滞后	< 10 %
光线类型	红光
使用寿命(Tu = +25 °C)	100000 h
最大允许的外来光线	10000 Lux
光斑直径	参见表 1
电气数据	
供电电压	15...30 V DC
带 IO-Link 的电源电压	18...30 V DC
电流消耗(Ub = 24 V)	< 20 mA
切换频率	100 Hz
切换频率 (1 个切换输出端)	1000 Hz
响应时间	5 ms
响应时间 (1 个切换输出端)	0,5 ms
温度偏差	< 5 %
温度范围	-40...60 °C
切换输出端数量	2
切换输出端压降	< 2 V
切换输出端开关电流	100 mA
切换输出端剩余电流	< 50 µA
抗短路和防过载	是
反极性保护	是
可锁定	是
接口	IO-Link V1.1
保存数据	是
防护等级	III
机械数据	
设置方式	示教
外壳材料	不锈钢 V4A
防护等级	IP68/IP69K
连接方式	M8 × 1 ; 4针
透镜盖	PMMA
Ecolab	是
安全技术数据	
MTTFd (EN ISO 13849-1)	1496,09 a
PNP 常开触点	●
IO-Link	●
接线图编号	221
操作面板编号	A23
适当的连接技术编号	7
适当的紧固技术编号	400

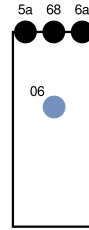
### 补充的产品

IO-Link 主站  
软件

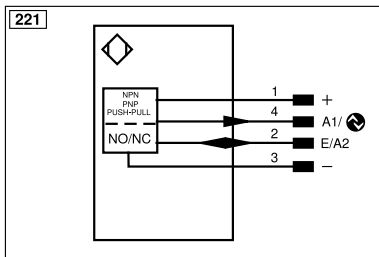


### 操作面板

A 23



- 06 = 示教键
- 5a = 切换状态指示器 A1
- 68 = 供电电压指示器
- 6a = 切换状态指示器 A2



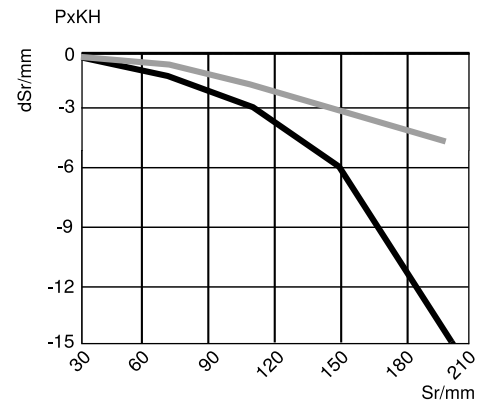
符号注解			
+	电源电压 +	nc	未连接
-	电源电压 0 V	U	测试输入端
~	电源电压 (交流电压)	Ū	测试输入端 反向
A	切换输出端常开触点 (NO)	W	触发输入端
Ā	切换输出端常闭触点 (NC)	W-	参考接地/触发输入端
V	污染/故障输出端 (NO)	O	模拟输出端
ȳ	污染/故障输出端 (NC)	O-	参考接地/模拟输出端
E	模拟或数字输入端	BZ	整组输出
T	示教输入端	Amv	电磁阀/电机输出端
Z	时间延迟 (启用)	a	阀控制器输出端 +
S	屏蔽	b	阀控制器输出端 0 V
RxD	接收线接口	SY	同步
TxD	发送线接口	SY-	参考接地/同步
RDY	准备就绪	E+	接收线
GND	接地	S+	发送线
CL	节拍	±	接地
E/A	输入端/输出端可以设定	SnR	操作距离缩小
IO-Link		Rx+/-	以太网接收线
PoE	以太网电源	Tx+/-	以太网发送线
IN	安全输入端	Bus	总线接口 A(+)/B(-)
OSSD	安全输出端	La	可关断的发送光
Signal	信号输出端	Mag	电磁控制
BI_D+/-	以太网千兆双向, 数据线 (A-D)	RES	操作输入端
ENo RS422	编码器 0 脉冲 0/0̄ (TTL) plus 0/0̄ (TTL)	EDM	接触监控
PT	印刷板测量电阻	ENARS422	编码器 A/Ā (TTL)
		ENBR5422	编码器 B/Ā (TTL)
		ENA	编码器 A
		ENB	编码器 B
		AMIN	数字输出端 MIN
		AMAX	数字输出端 MAX
		Ack	数字输出端 OK
		SY In	同步 In
		SY OUT	同步 OUT
		OLT	光强度输出端
		M	维护
		rsv	预留
			芯线按 DIN IEC 60757
		BK	黑色
		BN	棕色
		RD	红色
		OG	橘黄色
		YE	黄色
		GN	绿色
		BU	蓝色
		VT	紫色
		GY	灰色
		WH	白色
		PK	粉红色
		GNYE	黄绿色

表1

探测范围	30 mm	120 mm	200 mm
光斑直径	9 mm	7 mm	13 mm

### 操作距离偏差

基于反射率90%的白色目标的典型特征曲线



Sr = 操作距离

dSr = 操作距离变化

