

静默传感器系统
P1KL020 ; 用于静音悬臂

ZMZG001

订货号



- 也适用于光亮的反射物体
- 预装式，可快速安装
- 高开关频率

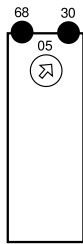
即使在较高的速度下，镜反射传感器仍能以红光工作并可测量表面反射的或光亮的物体。
静默传感器系统是预装好的，可以快速安装在静默吊臂上。

技术数据

光学数据	
基准反射器/反射膜	RE6040BA
光线类型	红光
最大允许的外来光线	10000 Lux
作用范围	3500 mm
切换滞后	< 10 %
双透镜系统	是
电气数据	
切换频率	2000 Hz
电流消耗(Ub = 24 V)	< 20 mA
供电电压	10...30 V DC
切换输出端开关电流	100 mA
接口	IO-Link V1.1
防护等级	III
机械数据	
温度范围	-40...60 °C
材料	塑料
防护等级	IP67/IP68
连接方式	M12 × 1 ; 4针
设置方式	电位计
电缆长度	1 m
PNP常闭触点	是
供货范围	1个静默传感器 1个紧固件 1个电缆夹
包装箱	1件
默认设置	预装
操作面板编号	1K1

操作面板

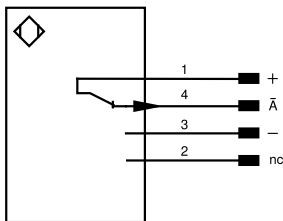
1K1



05 = 操作距离调整器
30 = 切换状态指示器/污染信息
68 = 供电电压指示器

尺寸数据, 单位mm (1 mm = 0.03937 Inch)

1014



符号注解

+	电源电压 +	nc	未连接	ENBRG422	编码器 B/Ā (TTL)
-	电源电压 0 V	U	测试输入端	ENA	编码器 A
~	电源电压 (交流电压)	Ū	测试输入端 反向	ENb	编码器 B
A	切换输出端常开触点 (NO)	W	触发输入端	AMIN	数字输出端 MIN
Ā	切换输出端常闭触点 (NC)	W-	参考接地/触发输入端	AMAX	数字输出端 MAX
V	污染/故障输出端 (NO)	O	模拟输出端	Ack	数字输出端 OK
Ū	污染/故障输出端 (NC)	O-	参考接地/模拟输出端	SY In	同步 In
E	模拟或数字输入端	BZ	整组输出	SY OUT	同步 OUT
T	示教输入端	Amv	电磁阀/电机输出端	OLT	光强度输出端
Z	时间延迟 (启用)	a	阀控制器输出端 +	M	维护
S	屏蔽	b	阀控制器输出端 0 V	rsv	预留
RxD	接收线接口	SY	同步	芯线按 DIN IEC 60757	
TxD	发送线接口	SY-	参考接地/同步	BK	黑色
RDY	准备就绪	E+	接收线	BN	棕色
GND	接地	S+	发送线	RD	红色
CL	节拍	±	接地	OG	橘黄色
E/A	输入端/输出端可以设定	SnR	操作距离缩小	YE	黄色
IO-Link	IO-Link	Rx+/-	以太网接收线	GN	绿色
PoE	以太网电源	Tx+/-	以太网发送线	BU	蓝色
IN	安全输入端	Bus	总线接口 A(+)/B(-)	VT	紫色
OSSD	安全输出端	La	可关断的发送光	GY	灰色
Signal	信号输出端	Mag	电磁控制	WH	白色
BI_D+/-	以太网千兆双向。数据线 (A-D)	RES	操作输入端	PK	粉红色
ENo RS422	编码器 0 脉冲 0/Ā (TTL) plus 0/Ā (TTL)	EDM	接触监控	GNYE	黄绿色
PT	印刷板测量电阻	ENARIS422	编码器 A/Ā (TTL)		

